# (19)日本国特許庁(JP) (12) 公開特許公報(A)

# (11)特許出願公開番号

# 特開平11-83672

(43)公開日 平成11年(1999)3月26日

/E 1	<b>۱۲.</b> ـــ	.C1.8	
131	lint		

### 識別記号

### FΙ

# G 0 1 M 11/00 G01N 3/00

G 0 1 M 11/00 G 0 1 N 3/00 S

Η

# 審査請求 未請求 請求項の数1 OL (全 4 頁)

(21)出題番号
----------

#### 特願平9-243889

# (71)出願人 000005120

# 日立電線株式会社

(22)出顧日

平成9年(1997)9月9日

東京都千代田区丸の内二丁目1番2号

(72)発明者 望月 修

茨城県日立市日高町5丁目1番1号 日立

電線株式会社日高工場内

(72)発明者 松崎 修

茨城県日立市日高町5丁目1番1号 日立

電線株式会社日高工場内

(72)発明者 塩野 光広

茨城県日立市日高町5丁目1番1号 日立

電線株式会社日高工場内

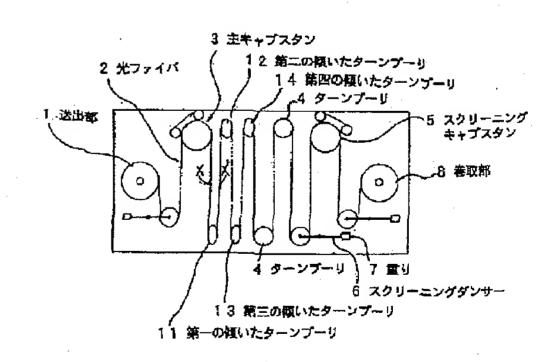
(74)代理人 弁理士 松本 孝

# (54) 【発明の名称】 光ファイバスクリーニング装置

# (57)【要約】

【課題】光ファイバの多側面に対して歪みを付与するこ とができ、厳密で信頼性の高い光ファイバスクリーニン グ試験装置を提供する。

【解決手段】主キャプスタンとターンプーリとの間に、 少なくとも1つの傾いたターンプーリを配置することに より、光ファイバに多方向から歪みを付与する。



1

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】光ファイバ送出部と、主キャプスタンと、 ターンプーリと、スクリーニングダンサーと、重りと、 スクリーニングキャプスタンと、光ファイバ巻取部とが 一連に設けられ、光ファイバに歪みを付与して機械的強 度を検査する光ファイバスクリーニング装置において、 前記主キャプスタンと前記ターンプーリとの間に、少な くとも1つの傾いたターンプーリを配置することによ り、光ファイバに多方向から歪みを付与することを特徴 とする光ファイバスクリーニング装置。

#### 【発明の詳細な説明】

### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は光ファイバスクリー ニング装置に関するものである。

#### [0002]

【従来の技術】光ファイバの表面にはマイクロクラック 等の欠陥がみられることがあり、この欠陥が成長すると 光ファイバの強度は著しく低下し断線につながる。その ため、製造工程の最終段階において、光ファイバに一定 の歪みを一定時間付与する機構を備えたスクリーニング 20 装置により引張試験(スクリーニング試験)を行い、断 線した光ファイバを除外する。

【0003】図4は、従来の光ファイバスクリーニング 装置の概略図である。光ファイバスクリーニング装置 は、送出部1、主キャプスタン3、ターンプーリ4、ス クリーニングキャプスタン5、スクリーニングダンサー 6、重り7、巻取部8から構成されている。

【0004】光ファイバ2は、送出部1から装置内に送 り出されて、主キャプスタン3、ターンプーリ4、スク リーニングダンサー6、スクリーニングキャプスタン5 30 を通り、巻取部8で巻き取られ、主キャプスタン3とス クリーニングキャプスタン5の区間内で引張試験が行わ れる。

【0005】この時、光ファイバの強度を保証するため に、一定の歪み量を一定時間付与する必要がある。条件。 の一つである歪み量については、主キャプスタン3とス クリーニングキャプスタン5の周速の差で付与したり、 スクリーニングダンサー6に取り付けられた重り7など により付与することができる。

間については、主キャプスタン3とスクリーニングキャ プスタン5の区間内の光ファイバ走行長を光ファイバ走 行速度で除した値となるが、一般的には1秒程度であ る。従って、毎分600mの光ファイバ走行速度でスク リーニング試験を行なう場合には、10mの光ファイバ 走行長を要することになる。

【0007】この光ファイバ走行長を得る為に、主キャ プスタン3とスクリーニングキャプスタン5の区間内の 同一平面内にターンプーリ4を複数個配置して、これら

させている。

# [0008]

【発明が解決しようとする課題】主キャプスタン3とス クリーニングキャプスタン5の間の歪み付与区間内で、 光ファイバ2に一定の歪みが付与されるが、この歪みに は2種類あり、一つはターンプーリ4と他のターンプー リ4との間で光ファイバ2に印加される光ファイバ長手 方向単軸の引張歪み、もう一つは、ターンプーリ4によ りある一定の曲げ半径に曲げられながら付与される曲げ 10 歪みと引張歪みの複合された複合歪みである。

【0009】光ファイバに対する歪みの付与条件として は、後者の複合歪みのほうが過酷な条件であり、断線も ターンプーリ4の通過中に多発する。従って、試験され る光ファイバの強度は、複合歪みにより評価されるべき であるといえる。

【0010】ところが、図4のスクリーニング装置で は、ターンプーリ4が全て同一平面内に配置されている ため、この複合歪みの評価に関して不都合があった。

【0011】図5は、従来装置中のターンプーリ4を走 行中の光ファイバの状態を示す説明図であるが、この従 来装置ではターンプーリ4が同一平面内に配置されてい るため、光ファイバ2には2つの側面に対してしか歪み を付与できない。すなわち、上側のターンプーリでは光 ファイバ2の上側のみに歪みが付与され、下側のターン プーリでは光ファイバ2の下側のみに歪みが付与される ことから、他の側面に存在する欠陥については検査する ことができないという問題があった。

【0012】従って、本発明の目的は、前記した従来技 術の欠点を解消し、光ファイバの多側面に対して歪みを 付与することができ、厳密で信頼性の高い光ファイバス クリーニング試験装置を提供することにある。

【0013】また、本発明の他の目的は、光ファイバの 走行長の確保を行いながらも小さなスペースでかつ高速 にスクリーニングが行える光ファイバスクリーニング試 験装置を提供することにある。

#### [0014]

【課題を解決するための手段】上記の目的を実現するた め、本発明は、光ファイバ送出部と、主キャプスタン と、ターンプーリと、スクリーニングダンサーと、重り 【0006】また、もう一つの条件である歪みの付与時 40 と、スクリーニングキャプスタンと、光ファイバ巻取部 とが一連に設けられ、光ファイバに歪みを付与して機械 的強度を検査する光ファイバスクリーニング装置におい て、前記主キャプスタンと前記ターンプーリとの間に、 少なくとも 1 つの傾いたターンプーリを配置することに より、光ファイバに多方向から歪みを付与することを特 徴とする。

# [0015]

【発明の実施の形態】図1は本発明の光ファイバスクリ ーニング装置の一実施例を示す概略図であり、図2は本 のターンプーリ4により光ファイバ2を折り返して蛇行 50 装置の上面図である。本装置は、送出部1、主キャプス

タン3、第一の傾いたターンプーリ11、第二の傾いた ターンプーリ12、第三の傾いたターンプーリ13、第 四の傾いたターンプーリ14、ターンプーリ4、スクリ ーニングキャプスタン5、スクリーニングダンサー6、 重り7、巻取部8から構成されており、各傾いたターン プーリ11, 12, 13, 14は、回転の中心軸が主キ ャプスタン3やターンプーリ4に比べて±45度傾いて いる。

【0016】光ファイバ2は、送出部1から装置内に送 り出されて、主キャプスタン3、第一の傾いたターンプ 10 ーリ11、第二の傾いたターンプーリ12、第三の傾い たターンプーリ13、第四の傾いたターンプーリ14、 ターンプーリ4、スクリーニングダンサー6、スクリー ニングキャプスタン5を通り、巻取部8で巻き取られ る。この時、光ファイバ2は、主キャプスタン3とスク リーニングキャプスタン5の区間内で引張試験が行われ る。引張試験の条件である歪み量と歪み印加時間につい ては従来と同様であるが、各傾いたターンプーリ11, 12, 13, 14を用いた点が従来と異なる。

【0017】図3は光ファイバ2の断面図であり、 ( a ) は、図1中の点Xでの状態(第一の傾いたターン プーリ11を通過する前の状態)を示し、(b)は、図 1中の点X'での状態(第一の傾いたターンプーリ11 を通過した後の状態)を示す。光ファイバ2の周囲の位 置を特定できるように外周に記号A~Hが付されてい る。

【0018】第一の傾いたターンプーリ11の回転平面 は、図3(a)の光ファイバ断面図のAとCを結んだ直 線を包含するので、第一の傾いたターンプーリ11を通 過して行く光ファイバは図3(a)中の側面Aに歪みが 30 付与される。一方、第一の傾いたターンプーリ11を通 過した後の光ファイバ2の姿勢は図3(b)となり、従 って、第二の傾いたターンプーリ12を光ファイバ2が 通過する時、図3(b)の側面Bに歪みが付与される。 以下同様に、第三の傾いたターンプーリ13を通過する 時には側面C、第四の傾いたターンプーリ14を通過す る時には側面Dに歪みが付与される。

【0019】第四の傾いたターンプーリ14の後方に は、スクリーニングキャプスタン5までの間に2つのタ ーンプーリ4,4があり、これらのターンプーリ4,4 40 7 重り により光ファイバの側面E、側面Fに歪みが付与され る。

【0020】従って、従来の装置では2つの側面に対し てしか歪みを付与できなかったが、本実施例では6つの 側面に対して歪みを付与できることから、より厳密で信 頼性の高い試験を行なうことができる。

【0021】また、本発明の装置に90度傾けたターン プーリを追加すれば、図3(a)で説明した光ファイバ

の側面G、側面Hにも歪みを付与でき、より一層厳密な 試験を行うことが可能となる。

【0022】さらに、本実施例では、ターンプーリを土 45度傾けて配置することにより、ターンプーリを同一 平面内に配置した場合と比べて、1/√2の幅で同等の 走行長を得ることが可能となり、装置全体を小さくする ことができる。

【0023】なお、本実施例では、各傾いたターンプー リ11~14は、回転の中心軸が主キャプスタン3やタ ーンプーリ4に比べて±45度傾いているが、この傾き は特にこの値に限られるものではない。

#### [0024]

【発明の効果】本発明により、下記の顕著な効果が得ら れる。

【0025】(1)光ファイバの多側面に対して歪みを 付与することが可能となり、厳密で信頼性の高いスクリ ーニング試験を行なうことができる。

【0026】(2)ターンプーリを傾けて配置すること 20 により、同一平面内に配置した場合と比べてスクリーニ ング装置全体を小型化することができる。

# 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の光ファイバスクリーニング装置の一実 施例を示す概略図である。

【図2】図1の上面図である。

【図3】光ファイバ2の断面図であり、(a)は図1中 の点Xでの状態を示し、(b)は図1中の点X'での状 態を示す。

【図4】従来装置の概略図である。

【図5】従来装置中のターンプーリを走行中の光ファイ バの状態を示す説明図である。

## 【符号の説明】

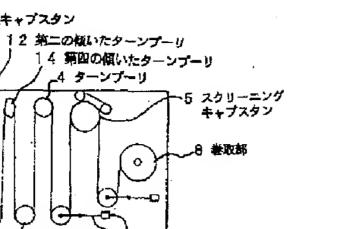
- 1 送出部
- 2 光ファイバ
- 3 主キャプスタン
- 4 ターンプーリ
- 5 スクリーニングキャプスタン
- 6 スクリーニングダンサー
- - 8 巻取部
  - 11 第一の傾いたターンプーリ
  - 12 第二の傾いたターンプーリ
  - 13 第三の傾いたターンプーリ
  - 14 第四の傾いたターンプーリ

【図1】

13 第三の傾いたターンプーリ

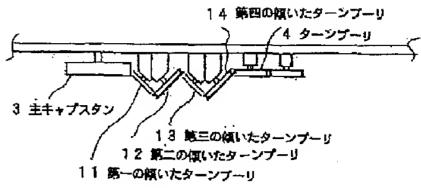
11 第一の強いたターンプーリ

3 走キャプスタン



6 スクリーニングダンサー

【図2】

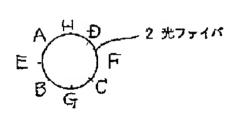


【図5】

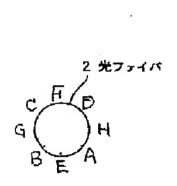


2 光ファイバ

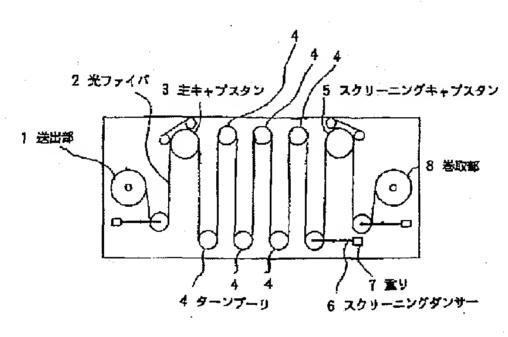
1. 送出部

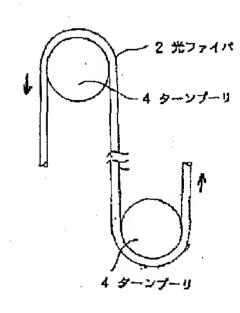


(a)



【図4】





(b)

# Generate Collection

L1: Entry 38 of 42

File: JPAB

Jun 9, 1992

PUB-NO: JP404164227A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 04164227 A

TITLE: METHOD OF TESTING PROOF OF TENSION OF OPTICAL FIBER

PUBN-DATE: June 9, 1992

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

SASAGAWA, TOSHIKATSU

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

FUJIKURA LTD

APPL-NO: JP02291437

APPL-DATE: October 29, 1990

INT-CL (IPC): G01N 3/00; G01N 3/08

#### ABSTRACT:

PURPOSE: To continuously test the proof of tension by increasing the take-up speed of a second take-up device so that it is higher than the take-up speed of a first take-up device by such a desired value that is determined in accordance with a running distance between two take-up devices.

CONSTITUTION: An optical fiber 1 payed out from a feed device 5 is led through a first take-up device 2, and is turned in its direction by a guide roller 4, and is wound up a wind-up device 6 through a second take-up device 3. In this phase, during wind-up, the take-up speed V 2 of the device 3 is set to be higher than the take-up speed V2 of the device 2 by a value (v), and accordingly, the optical fiber 1 is elongated between the devices 2, 3 with a rate of elongation given by v/L×100% where L is a running distance between the devices 2, 3. Accordingly, the rotational speeds M1, M2 of motors M1, M2 are set to desired values. Thereby, it is possible to give a desired elongation rate to the optical fiber 1.

COPYRIGHT: (C) 1992, JPO&Japio